

第二十三届RoboGame机器人大赛报名表

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 院系 | | 大数据学院，网络空间安全学院，计算机科学与技术学院 | | 专业 | | |  | | | | |
| 参赛内容 | | □行星探测机器人 □科幻机器人 | | | | | | | | | |
| 队伍名称 | | 自然选择队 | | | 指导  老师  信息 | | 姓 名 |  | | | 老师签字 |
| 电子邮箱 |  | | |  |
| 参赛队信息 | | | | | | | | | | | |
| 职务 | 姓名 | | 学号 | | | 手机 | | | 学校邮箱 | 备注 | |
| 队长 | 张芷苒 | |  | | |  | | |  | 机械和总体规划 | |
| 队员 | 刘海琳 | |  | | |  | | |  | 机械设计与算法设计 | |
| 队员 | 洪毓谦 | |  | | |  | | |  | 电路控制 | |
| 队员 | 刘开开 | |  | | |  | | |  | 电路控制 | |
| 队员 | 江昊霖 | |  | | |  | | |  | 算法 | |

**参赛承诺：**

我们保证以本承诺为有约束力的协议，遵守中国科学技术大学第二十三届RoboGame组委会的有关规定，认真进行机器人的设计制作等工作，就比赛相关问题积极与组委会交流，服从组委会的活动安排与最终裁判。

对于由本队引发的一切不良后果由本队承担相应责任。

所有参赛队员（签字）：

备注：

1、请各参赛队负责填写此表格，电子版发送给robogame@163.com。

2、每队参赛人员人数需在5名及以内；

3、队员电子版签字用签名照片；电子版指导教师签名经过教师同意后输入姓名即可。

4、本次活动最终解释权归中国科学技术大学RoboGame2023组委会所有。

            中国科学技术大学RoboGame2023机器人大赛组委会

                                                     2023年4月23日

中国科学技术大学第二十三届RoboGame机器人大赛

参赛计划书

**队伍名称：**

**系别（全称+代号）：**

**类别：**

**□行星探测机器人**

**□科幻机器人**

说明

1. 请参赛队伍在上方勾选自己的参赛类别。
2. 请参赛队伍在完成计划书撰写，并文档中的批注删除，导出pdf文件提交。

承 诺 书

组委会承诺：

我们组委会保证及时解决各参赛队就比赛相关问题提出的疑问，为各参赛队的制作计划等保密，公正处理机器人比赛相关事务，选拔优秀成员担任比赛裁判，保证裁判的公正。

2023RoboGame组委会

2023年4月23日

参赛者承诺：

我们队承诺对本人填写的各项内容保证是本队的原创，没有抄袭他人。

我们保证以本承诺为有约束力的协议，遵守中国科学技术大学第二十三届RoboGame组委会的有关规定，认真进行机器人的设计制作等工作，就比赛相关问题积极与组委会交流，服从组委会的活动安排与最终裁判。

对于由本队引发的一切不良后果由本队承担相应责任。

参赛队员（签字）：

年 月 日



**中国科学技术大学 RoboGame 2023**

**xxxx队**

**参赛计划书**

**小组成员：**

**学科专业：**

**指导教师：**

**完成时间：**

目录

[1. 队伍简介 4](#_Toc12153)

[1.1 队名介绍 4](#_Toc11420)

[1.2 成员介绍与分工 4](#_Toc29388)

[2. 机械部分 5](#_Toc26336)

[2.1 功能与结构概述 5](#_Toc30822)

[2.2 模块设计与选型 5](#_Toc30080)

[2.2.1 底盘 5](#_Toc14436)

[3. 电路部分 6](#_Toc5009)

[3.1 电路框图 6](#_Toc24363)

[3.2 供电系统 6](#_Toc19179)

[3.2.1 电源 6](#_Toc10801)

[3.2.2 分电方案 6](#_Toc14908)

[3.2.3 稳压方案 6](#_Toc53)

[3.3 控制系统 6](#_Toc3304)

[3.3.1 主控模块 6](#_Toc18472)

[3.3.2 计算平台 6](#_Toc15057)

[3.4 执行系统 6](#_Toc23625)

[3.4.1 电机 6](#_Toc6011)

[3.4.2 巡线模块 6](#_Toc9032)

[4. 算法部分 7](#_Toc13093)

[4.1 控制程序架构 7](#_Toc26482)

[4.2 主控程序设计方案 7](#_Toc26060)

[4.2.1 流程规划 7](#_Toc1066)

[4.2.2 控制算法 7](#_Toc23354)

[4.3 视觉方案 7](#_Toc1086)

[5. 宣传计划 8](#_Toc28808)

[6. 经费预算 9](#_Toc24538)

[7. 时间安排 10](#_Toc30401)

# 队伍简介

## 队名介绍

请在此处填写内容。

## 成员介绍与分工

请在此处填写内容。

# 机械部分

## 功能与结构概述

请在此处填写内容。

## 模块设计与选型

### 底盘

请在此处填写内容。

# 电路部分

## 电路框图

请在此处填写内容。

## 供电系统

### 电源

请在此处填写内容。

### 分电方案

请在此处填写内容。

### 稳压方案

请在此处填写内容。

## 控制系统

### 主控模块

请在此处填写内容。

### 计算平台

请在此处填写内容。

## 执行系统

### 电机

请在此处填写内容。

### 巡线模块

请在此处填写内容。

# 算法部分

## 控制程序架构

请在此处填写内容。

## 主控程序设计方案

### 流程规划

请在此处填写内容。

### 控制算法

请在此处填写内容。

## 视觉方案

请在此处填写内容。

# 宣传计划

展示组专属，竞技组队伍请自行删除这一部分。

请在此处填写内容。

# 经费预算

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| 类别 | 项目 | 数量 | 预计单价 | 预计总价 |
| 机械 |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |
| 电路 |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |
| 合计 |  | | | |

# 时间安排

|  |  |
| --- | --- |
| 时间 | 进度 |
|  |  |